

# Corriente Alterna

Década de 1880 en Estados Unidos

**Cuál es el mejor método de distribución de energía eléctrica?**

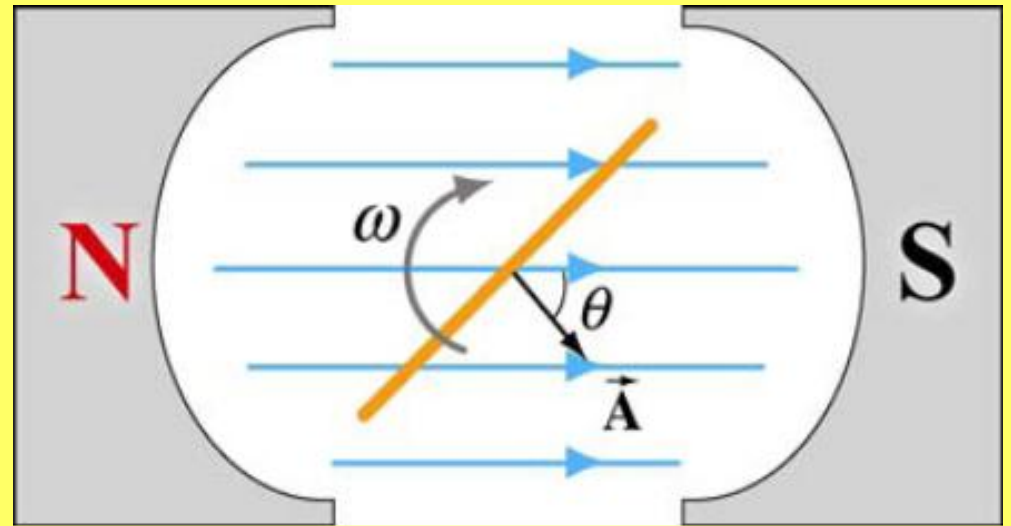
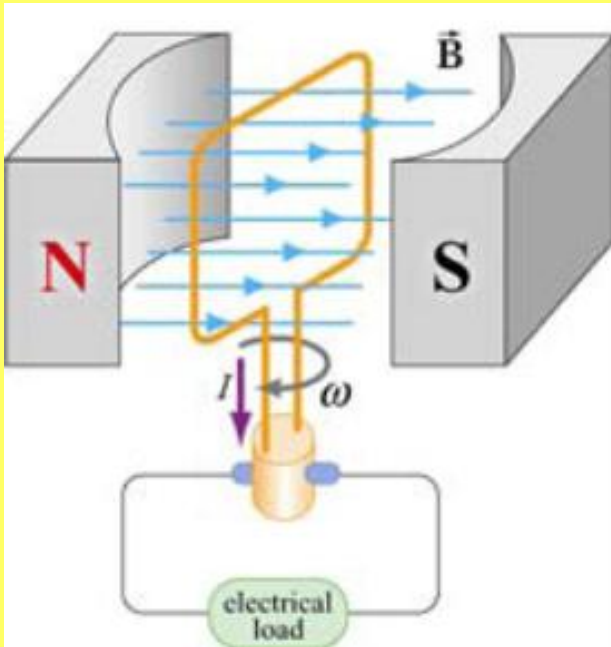
**Thomas Edison**

**estaba a favor de la corriente directa (cd)**

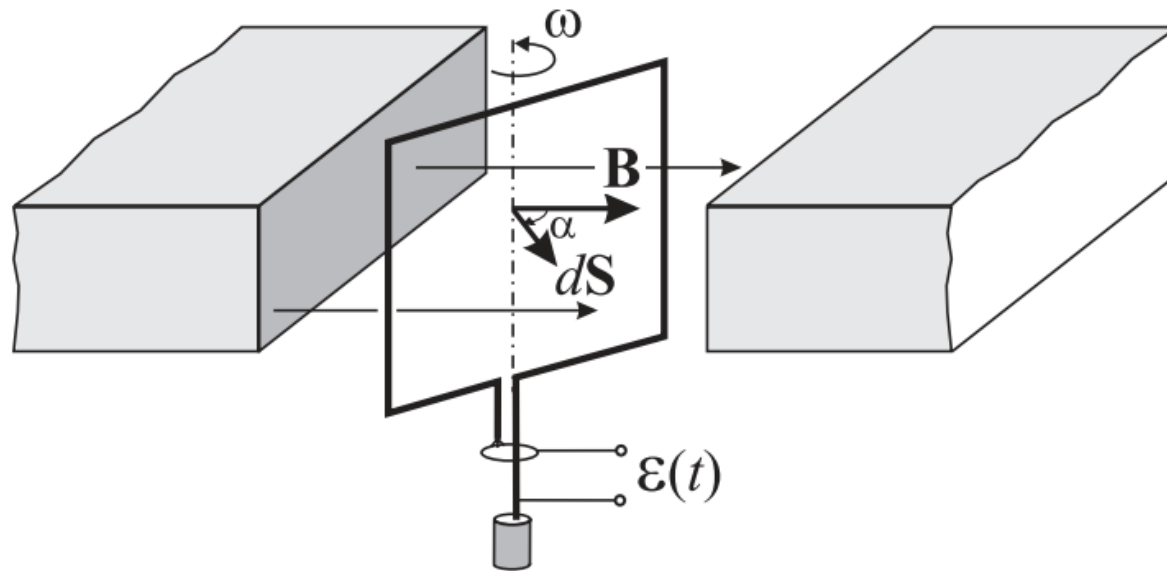
**George Westinghouse**

**se inclinaba por la corriente alterna (ca)**

# Circuitos de Corriente Alterna



Generadores de fem alterna



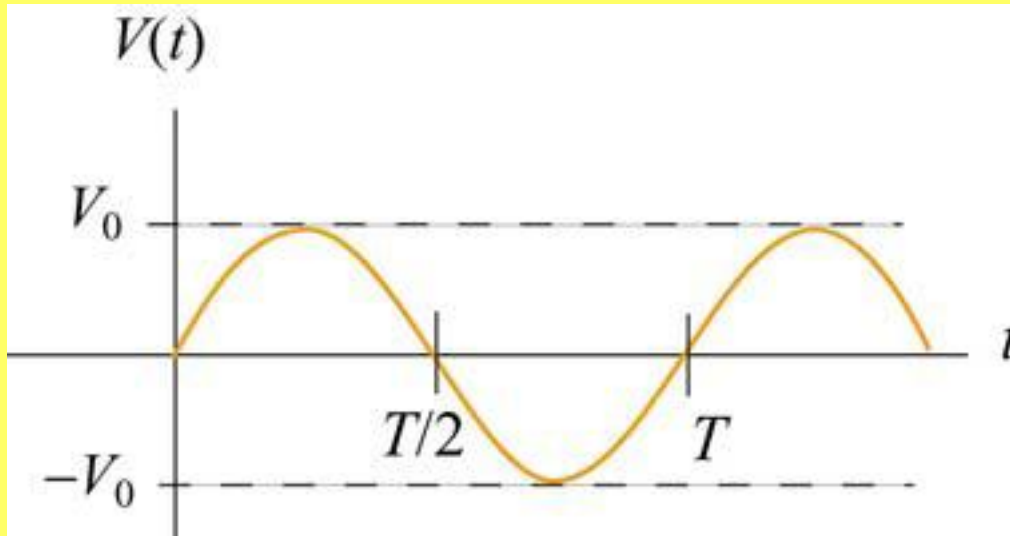
$$\Phi = \int_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = BS \cos \alpha, \quad \Phi(t) = BS \cos(\omega t + \alpha_0)$$

$$\mathcal{E}(t) = -N \frac{d\Phi}{dt} = NBS\omega \sin(\omega t + \alpha_0),$$

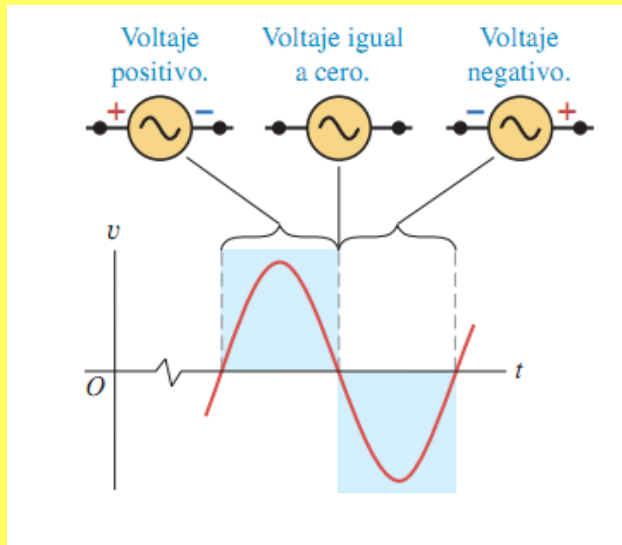
$$\mathcal{E}(t) = \mathcal{E}_0 \cos(\omega t + \varphi),$$

$$\mathcal{E}_0 = NBS\omega \text{ y } \varphi = \alpha_0 - \pi/2.$$

# Circuitos corriente alterna



$$V(t) = V_0 \sin \omega t$$



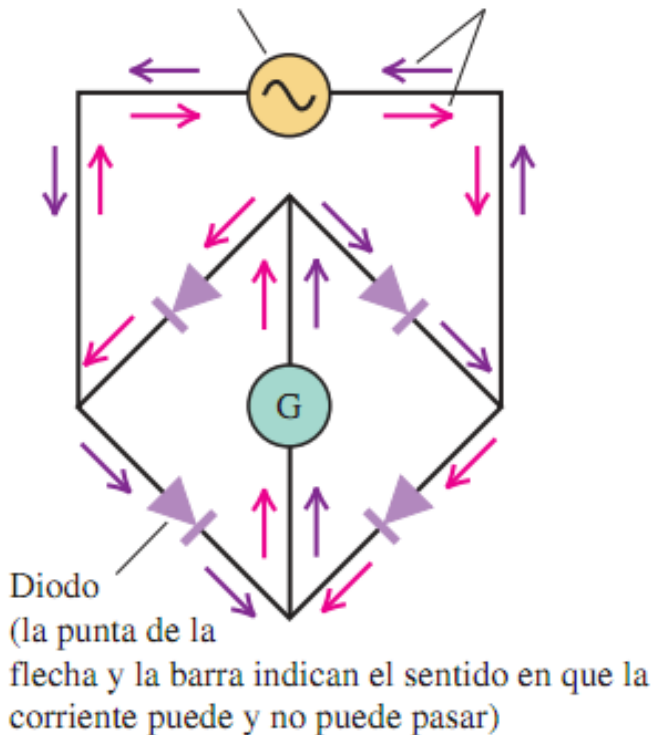
$$I(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

# Corriente alterna rectificada

a) Circuito rectificador de onda completa

Fuente de corriente alterna

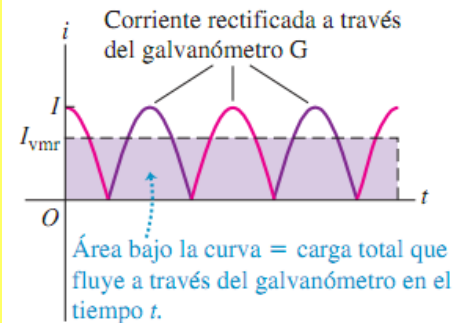
Corriente alterna



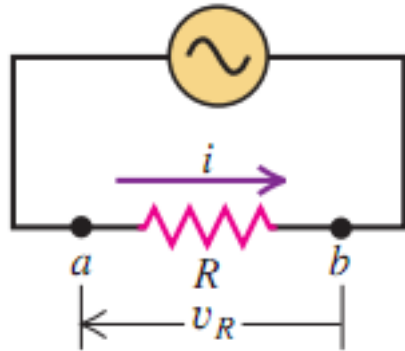
La corriente de valor medio rectificada  $I_{vmr}$  se define de manera que, durante cualquier número entero de ciclos, la carga total que fluye es la misma que habría si la corriente fuera constante con un valor igual a  $I_{vmr}$

$$I_{vmr} = \frac{2}{\pi} I = 0.637 I$$

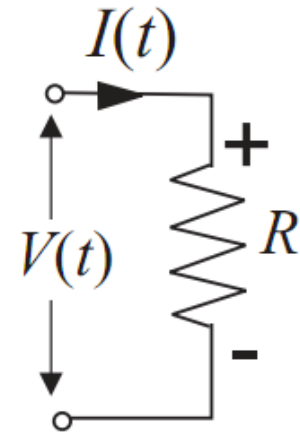
b) Gráfica de la corriente rectificada de onda completa y su valor medio, la corriente de valor medio rectificada  $I_{vmr}$



# Resistencia en Circuito CA



$$I(t) = \frac{V(t)}{R} .$$



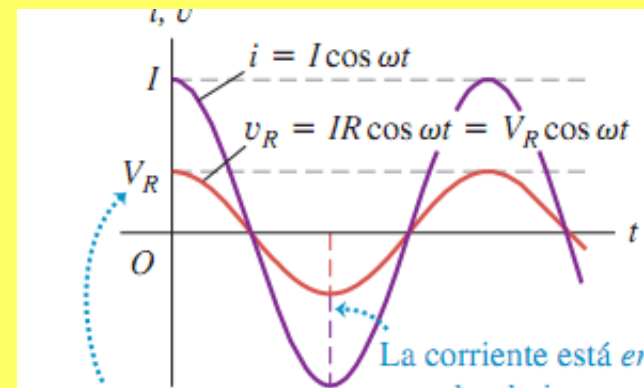
$$i = I \cos \omega t$$

$$v_R = iR = (IR) \cos \omega t$$

$$v_R = V_R \cos \omega t$$

con

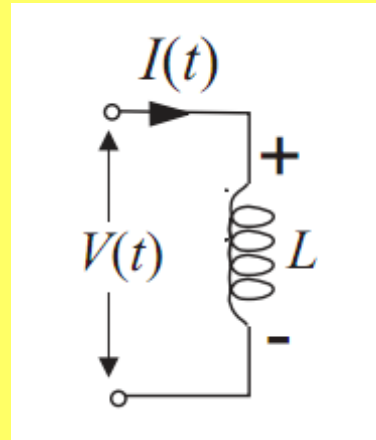
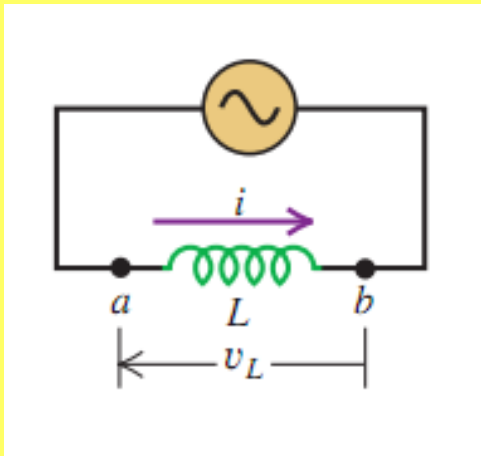
$$V_R = IR$$



Las amplitudes están en la misma relación que para un circuito de cd:  $V_R = IR$ .

La corriente está en fase con el voltaje: crestas y valles se presentan juntos.

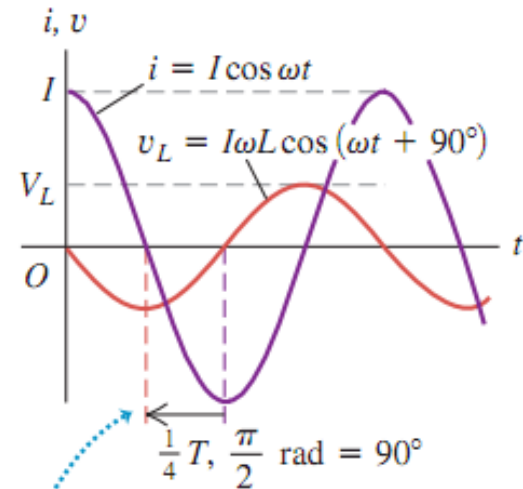
# Autoinductancia en Circuito CA



$$V(t) = L \frac{dI(t)}{dt}$$

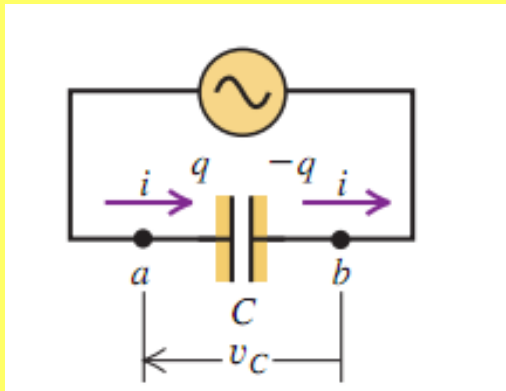
$$v_L = L \frac{di}{dt} = L \frac{d}{dt}(I \cos \omega t) = -I\omega L \sin \omega t$$

$$v_L = I\omega L \cos(\omega t + 90^\circ)$$

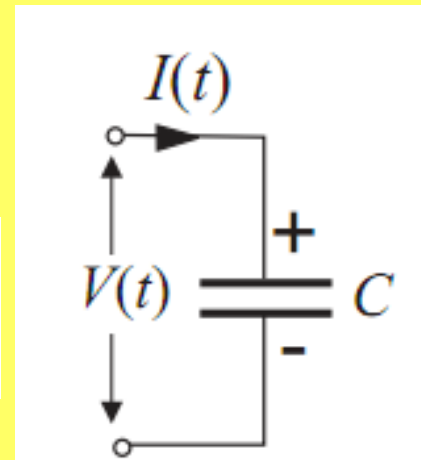


La curva del voltaje *adelanta* a la de la corriente por un cuarto de ciclo (correspondiente a  $\phi = \pi/2 \text{ rad} = 90^\circ$ ).

# Capacitancia en Circuito CA



$$C = \frac{Q}{V}$$

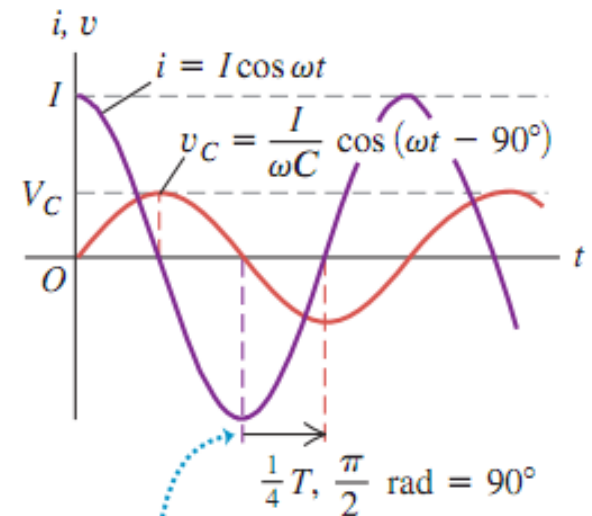


$$i = \frac{dq}{dt} = I \cos \omega t$$

$$q = \frac{I}{\omega} \sin \omega t$$

$$v_C = \frac{I}{\omega C} \sin \omega t$$

$$v_C = \frac{I}{\omega C} \cos(\omega t - 90^\circ)$$



La curva del voltaje *se retrasa* con respecto a la curva de corriente por un cuarto de ciclo (correspondiente a  $\phi = \pi/2 \text{ rad} = 90^\circ$ ).



Si la corriente  $i$  en un circuito es

$$i = I \cos \omega t$$

el voltaje  $v$  de un punto con respecto a otro es

$$v = V \cos(\omega t + \phi)$$

ángulo de fase,

Para un inductor,

$$V_L = I \omega L$$

Se define la **reactancia inductiva**  $X_L$  de un inductor como

$$X_L = \omega L$$

Para un capacitor,

$$V_C = \frac{I}{\omega C}$$

Se define la **reactancia capacitiva**  $X_C$  como

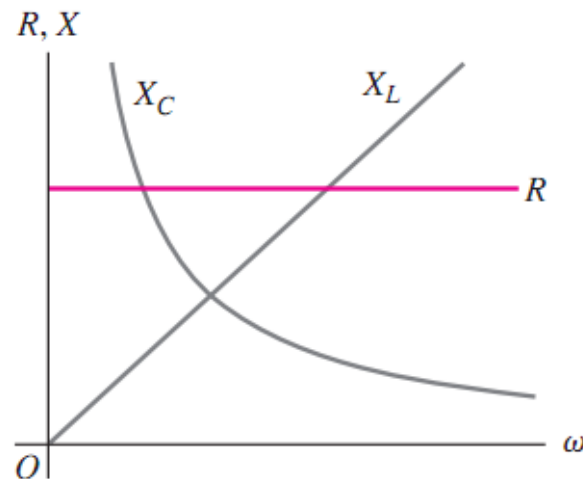
$$X_C = \frac{1}{\omega C}$$

$$i = I \cos \omega t$$

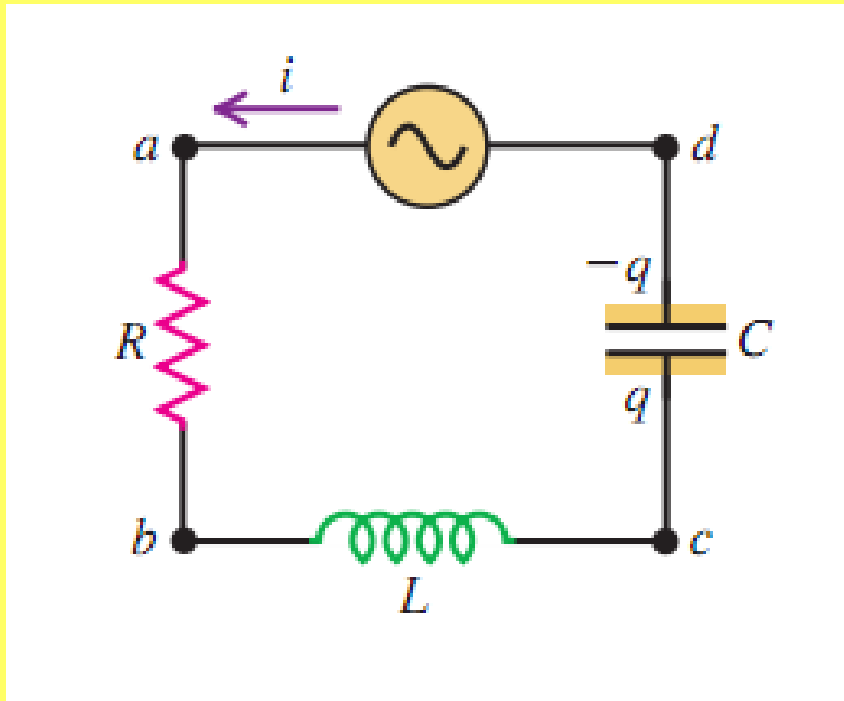
**Tabla 31.1** Elementos de circuito con corriente alterna

Elemento de circuito	Relación de amplitudes	Cantidad de circuito	Fase de $v$
Resistor	$V_R = IR$	$R$	En fase con $i$
Inductor	$V_L = IX_L$	$X_L = \omega L$	Se adelanta $90^\circ$ a $i$
Capacitor	$V_C = IX_C$	$X_C = 1/\omega C$	Se retrasa $90^\circ$ con respecto a $i$

**31.11** Gráficas de  $R$ ,  $X_L$  y  $X_C$  como funciones de la frecuencia angular  $\omega$ .



# Circuito RLC serie



$$i = I \cos \omega t,$$

$$v = V \cos(\omega t + \phi)$$

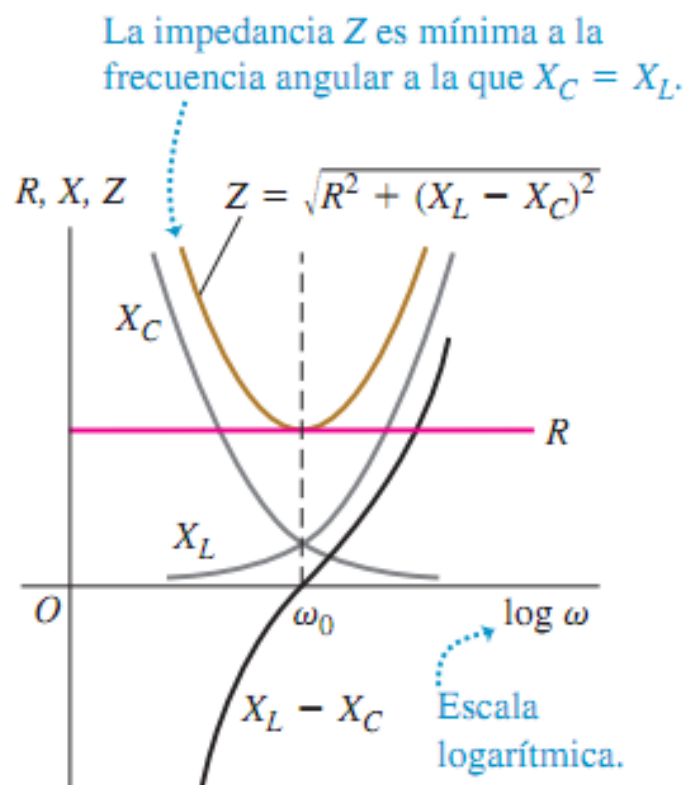
$$\tan \phi = \frac{V_L - V_C}{V_R} = \frac{I(X_L - X_C)}{IR} = \frac{X_L - X_C}{R}$$

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$$

**Impedancia  $Z$**  de un circuito de ca como la razón entre la amplitud del voltaje entre las terminales del circuito y la amplitud de la corriente en el circuito.

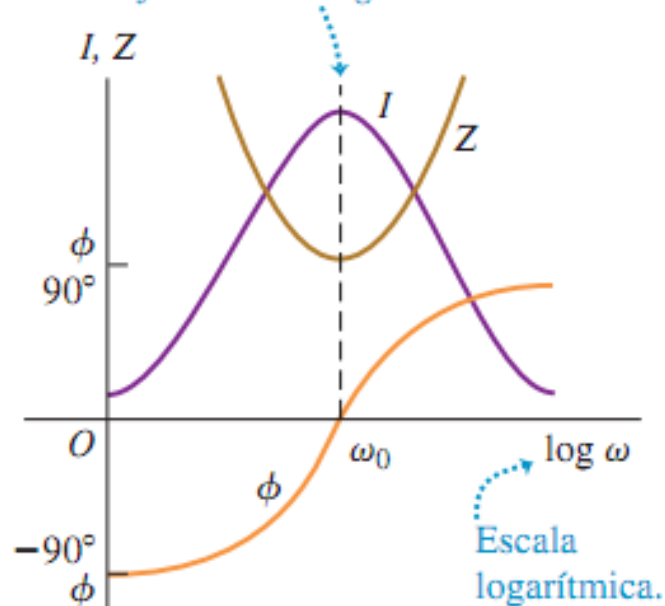
$$V = IZ$$

a) Reactancia, resistencia e impedancia como funciones de la frecuencia angular



b) Impedancia, corriente y ángulo de fase como funciones de la frecuencia angular

Puntos máximos de la frecuencia angular en los que la impedancia es mínima. Ésta es la *frecuencia angular de resonancia*  $\omega_0$ .



$$\tan \phi = \frac{\omega L - 1/\omega C}{R}$$

$$X_L = X_C \quad \omega_0 L = \frac{1}{\omega_0 C} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

**resonancia**

# resonancia

